

## RELACIÓN DE STANDS Y PROTOTIPOS DE LA FERIA TECNOLÓGICA DE LA UNI

| N° | Centro de Investigación                                            | Prototipos y equipos de investigación                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  |
|----|--------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 1  | Control SI - Control System Integration & Eurotecknia Technologies | <ul style="list-style-type: none"> <li>Sistema Integrado de DúPLICAS Digitales Cognitivas</li> <li>Kraven Edge Computer Systems</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             |
| 2  | UNIFIM - Unidad de Investigación de la FIM                         | Proyectos de investigación formativa culminados.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| 3  | IIFIEE - Instituto de Investigación de la FIEE (Terrabots)         | <ul style="list-style-type: none"> <li>Terranaitor v1.0: Rover radiocontrolado todo terreno para exploración.</li> <li>Terranaitor v1.1: Rover radiocontrolado equipado con sistema de navegación, percepción y transmisión.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                |
| 4  | INIFUAU - Instituto de Investigación de la FAUA                    | Proyectos de investigación formativa culminados.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| 5  | IIFIC - Instituto de Investigación de la FIC                       | <ul style="list-style-type: none"> <li>Alternativa sostenible para estabilización de suelos finos con residuos agroindustriales del arroz, para incrementar su resistencia como subrasante de carreteras, en la localidad de Tumán, región Lambayeque.</li> <li>Desarrollo de un modelo predictivo rápido y preciso del módulo elástico del concreto fibrometálico mediante medición de resistividad eléctrica (método de Wenner) para un diseño y control de estructuras óptimo.</li> <li>Estimación de estados de daño de edificaciones híbridas de albañilería confinada usando métodos de Machine Learning.</li> <li>Monitoreo sísmológico con datos GNSS de alta velocidad en la Estación de Rastreo Permanente del CISMID-FIC-UNI.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    |
| 6  | Unidad de Investigación de la FIGMM                                | Proyectos de investigación formativa culminados.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| 7  | Unidad de Investigación de la FIA                                  | <ul style="list-style-type: none"> <li>Sonicador Ultrasonico de 40Ghz</li> <li>Prototipo de Osmosis Directa de acero inoxidable</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             |
| 8  | Unidad de Investigación de la FIQT                                 | <ul style="list-style-type: none"> <li>Obtención de un repelente biocida contra la polilla blanca (<i>Phthorimaea operculella</i>) de la papa (<i>Solanum tuberosum</i>) a partir de Toñúz (<i>Pluchea chingoyo</i>). LIDER DE PROYECTO: Dra. Ingrid Elida Collantes Díaz</li> <li>Obtención de Biopelículas de almidón de la Biomasa. LIDER DE GRUPO DE INVESTIGACION: MSc. Magali Vivas Cuellar - BIORREFINERÍA (GI-BIOR).</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                |
| 9  | Unidad de Investigación de la FC                                   | Proyectos de investigación formativa culminados.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| 10 | Unidad de Investigación de la FIPGNP                               | Equipo de pirólisis                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    |
| 11 | Unidad de investigación de la FIEECS                               | <ul style="list-style-type: none"> <li>Revista IECOS</li> <li>Revista LIDERA</li> <li>Presentación del Bloomberg</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            |
| 12 | CEDIM – Centro de Desarrollo e Investigación en Mecatrónica        | <ul style="list-style-type: none"> <li>Sistema integrado para la detección de fallas en una línea automatizada basada en redes neuronales, visión computacional y conexión IoT</li> <li>Diseño y construcción de un guante con actuadores de robótica suave para la rehabilitación de pacientes con limitaciones en la movilidad de las manos</li> <li>Plataforma cuadrúpeda inteligente con capacidad autónoma de exploración y análisis espacial para identificar riesgos operativos en zonas mineras</li> <li>Desarrollo de un algoritmo interactivo para traducir lenguaje de señas y facilitar la comunicación inclusiva.</li> <li>Dron para Monitoreo y Detección de Incendios Forestales basado en ESP32 como Controlador de Vuelo, Sensores Multiparamétricos y Análisis de Video</li> <li>Vehículo Sumergible Operado Remotamente para reconocimiento en aguas abiertas</li> <li>Prototipo de bajo costo de sistema de seguridad inteligente con seguimiento de amenazas y visión artificial para prevención de riesgos de robo en pequeños negocios y hogares.</li> <li>Cart-Pole Balance: Estrategias de Control No Lineal. Sistema de control no lineal para mantener el equilibrio de un péndulo invertido montado sobre un carro móvil</li> <li>Desarrollo de un Rover Tipo CanSat para Exploración Terrestre y Simulación de Misión Espacial en Entornos Controlados</li> <li>Sistema de Control MRAC para un Brazo Robótico en la Manipulación de Cargas Variables</li> <li>Diseño e Implementación de un Sistema de Control Difuso para el Equilibrio de una Bola sobre Barra</li> <li>Sistema robótico con manipulador Delta para la detección del estado de maduración de fresas</li> <li>Keros, dispositivo de hardware hacking</li> <li>Diseño y Construcción de un Drone de Aleta Plana para Misiones de Reconocimiento, Vigilancia y Monitoreo en Terrenos Amplios con Alta Eficiencia Aerodinámica</li> <li>Robot Hexápodo Autónomo para Vigilancia Doméstica en Hogares Peruanos</li> <li>Manipulador SCARA para manipulación en entornos robustos</li> </ul> |

|    |                                                                                                                                         |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   |
|----|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 13 | GIEC <sup>2</sup> IA <sup>2</sup> - Grupo de Investigación en Energía, Computación Científica, Inteligencia Artificial y Automatización | <ul style="list-style-type: none"> <li>• Aplicación del Aprendizaje Automático para la Creación de Potenciales Interatómicos Reactivos para Baterías de Litio Metálico.</li> <li>• Interfase de Electrolito Sólido de Fluoruro de Litio Mitiga el Crecimiento de Dendritas en Ánodos de Litio-Metal.</li> <li>• Estructura electrónica y características de enlace de iones de líquidos iónicos en superficies de litio metálico mediante un enfoque de DFT.</li> <li>• Modelado de un BMS de alta eficiencia para Electromovilidad Ligera y Almacenamiento de Energía en Entornos Críticos.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           |
| 14 | CAMI - Control Automático y Mecatrónica Inteligente                                                                                     | <ul style="list-style-type: none"> <li>• Dron de rescate DJI - Sistema aéreo inteligente para detección y rescate acuático mediante eyección automatizada de salvavidas con IA y análisis FEA-CFD.</li> <li>• UNI-SAT - Desarrollo satelital y aeroespacial para la investigación, experimentación y formación de nuevas generaciones de ingenieros y científicos espaciales.</li> <li>• KONSAT - Plataforma de monitoreo ambiental basada en CUBESAT para la identificación de derrames en zonas costeras y amazónicas</li> <li>• Dron Ala Delta - Plataforma de monitoreo multispectral de largo alcance para análisis ambiental, agrícola y minero.</li> <li>• Dron Ala Fija - Sistema aéreo para gestión inteligente de cultivos mediante monitoreo óptico y térmico.</li> <li>• EVA - Robot de asistencia guiada para orientación autónoma de personas con discapacidad visual o cognitiva.</li> <li>• Perrito - Robot cuadrúpedo con ruedas para aprendizaje STEM y actividades lúdico-educativas interactivas.</li> <li>• OrugitaBot - Una orugita verde que se mueve de aquí allá</li> <li>• Prótesis Biónica de Brazo Completo - Sistema mioeléctrico avanzado que replica movimientos naturales y mejora la autonomía del usuario.</li> <li>• Rover Lunar - Plataforma educativa de exploración remota para enseñanza de robótica y tecnologías espaciales.</li> </ul>                                                                                                                  |
| 15 | OTI - Oficina de Tecnologías de Información - Laboratorio Smart Machines                                                                | <ul style="list-style-type: none"> <li>• CANSAT ROVER</li> <li>• Avances variados de los demás equipos.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                |
|    | OTI - Oficina de Tecnologías de Información - Laboratorio de Desarrollo Tech Lab                                                        | <ul style="list-style-type: none"> <li>• Smart Parking - Cuenta personas: Proyecto de visión artificial desplegado en una Raspberry PI4, el cual permite la detección de personas, así como el número de aparcamientos en un estacionamiento de autos.</li> <li>• Tecnología LoRa: Consiste en la manufactura de dispositivos electrónicos de monitorización de CO2 para ambientes cerrados y envíos mediante una infraestructura de comunicaciones inalámbricas de largo alcance (LoRa)</li> <li>• Finanzas Descentralizadas: Mediante tecnología Blockchain, se promueve el uso de sistemas descentralizados que eliminan los intermediarios tradicionales como bancos, permitiendo transacciones y servicios financieros directo entre pares.</li> <li>• Robot soccer: Proyecto de robótica que permite a los estudiantes capacitarse en el mecanizado de piezas con las impresoras 3D, así como la fabricación de placas electrónicas mediante las máquinas CNC, para su participación en competencias.</li> <li>• Plataforma JupyterHub OTI: Plataforma de código abierto que permite a estudiantes, docentes e investigadores acceder a entornos de programación interactivos para ciencias de datos e inteligencia artificial, desde cualquier lugar.</li> <li>• Ventilador mecánico: Equipo médico que ayuda a los pulmones a respirar, ya sea asistiéndolos o sustituyéndolo, fabricados en la época de la pandemia, ante la escasez de ventiladores para pacientes COVID 19.</li> </ul> |
| 16 | BIOMET - Química Bioinorgánica en medicina y medio ambiente con el uso de Tecnología                                                    | <ul style="list-style-type: none"> <li>• OLIMPO: Carga útil multisensor estratosférica para estudiar la exposición de los materiales.</li> <li>• Agitador Vortex-Magnético de Bajo Costo para Aplicaciones de Laboratorio Controlado con Arduino.</li> <li>• Fotoreactor para degradar plástico</li> <li>• Sistema de agitación oscilatoria y temperado bidireccional por camisa para medios líquido-sólido</li> <li>• HAYUSAT, un picosatélite liberador de semillas para la reforestación.</li> <li>• CANSAT - Sistema multisensorial para medición de distancias aplicando visión artificial</li> <li>• Sistema de agitación oscilatoria y temperado bidireccional por camisa para medios líquido-sólido</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            |
| 17 | InTecSostenible - Innovación Tecnológica Sostenible                                                                                     | <ul style="list-style-type: none"> <li>• Equipos 1: scanner 3D y máquina para láminas de plástico reciclado.</li> <li>• Equipos 2: componentes representativos del proceso de manufacturación electrónica con elementos microeléctricos.</li> <li>• Prototipos principales: Replicas variadas híbridas mediante técnicas tradicionales y tecnologías digitales del cerámico Torito de Pucará y afines.</li> <li>• Prototipos adicionales: maquetas híbridas y fabricadas con herramientas tecnológicas, coberturas paramétricas y componentes lúdicos bidimensionales.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 |
| 18 | SAMA-UNI - Grupo de Investigación en Ingeniería Para la Salud y Medio Ambiente                                                          | FlatSat y estación terrena del proyecto COSPAR-1: Tecnología para la simulación, prueba e integración de los subsistemas del satélite multinacional COSPAR-1, junto con el desarrollo de su estación terrena para enlace y control de telemetría.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 |

|    |                                                                                                                                                                                            |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |
|----|--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 19 | GISCARI - Sistemas de Control, Automatización y Robótica Industrial                                                                                                                        | <ul style="list-style-type: none"> <li>Sistema de Control de Brazo Robótico Articulado de 5GDL</li> <li>Sistema de generación eólica con generador de inducción Auto excitado</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            |
| 20 | GISS - Grupo de Investigación Sputtering & Spintronica                                                                                                                                     | <ul style="list-style-type: none"> <li>Magnetron Sputtering (Pulverizador Catódico)</li> <li>Spintronica: Simulaciones computacionales micromagnéticas de dispositivos espintrónicos nanométricos.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                       |
| 21 | GERACI 4.0 - Grupo de Investigación en Sistemas de Generación y Aplicación de Energías Renovables, Electrónica de Potencia, Control Inteligente e Industria 4.0                            | <ul style="list-style-type: none"> <li>Robot Autónomo e Inteligente impulsado energéticamente con H2V con aplicación dual: Desinfectante de bacterias con Rayos UV en establecimientos hospitalarios y como Robot de Rescate en Escenarios de Desastres</li> <li>Control Remoto de Brazo Robot Físico mediante Gemelo Digital en Entornos de Realidad Virtual</li> <li>Poster de: Sistemas de Electromovilidad, Sistemas de generación de H2V, Sistemas de aplicación de Hidrogeno Verde y Celdas de Combustible.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                        |
| 22 | CITEccal Lima – Centro de Innovación Productiva y Transferencia Tecnológica del Cuero, Calzado, Textil, Confecciones e Industrias Conexas.<br>GIDD - Grupo de Investigación Diseño Digital | <ul style="list-style-type: none"> <li>Cocina a gas a partir de combustible sólido + Pellet de biomasa</li> <li>Colección de Yacumama - Diseño y Artesanía de Fabricación Digital con Biomateriales y Técnicas Ancestrales</li> <li>Artículos de paiche desarrollados por el área de I+D.</li> <li>Artículos de confección basados en economía circular, técnicas de patchwork y upcycling.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                              |
| 23 | MAFEREE - Laboratorio de Materiales Funcionales, Energías Renovables y Eficiencia Energética                                                                                               | <ul style="list-style-type: none"> <li>Redes de nylon funcionalizadas con compósitos a base de óxido de cobre para la acuicultura.</li> <li>Indumentaria textil con protección UV y actividad antimicrobiana funcionalizado con nanopartículas de ZnO.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                   |
| 24 | TecMARA - Tecnología de materiales para remediación ambiental                                                                                                                              | <ul style="list-style-type: none"> <li>Sensor colorimétrico basado en polímeros iónicos impresos (IIP's) para la cuantificación de Pb2+ en diversas matrices</li> <li>Estudio de la implementación de un sensor colorimétrico basado en polímeros iónicos impresos (IIP's) para su aplicación en la cuantificación de Pb2+ en diversas matrices</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          |
| 25 | CEMAT - Centro para el Desarrollo de Materiales Avanzados y Nanotecnología                                                                                                                 | <ul style="list-style-type: none"> <li>Planta autónoma portátil para purificar agua.</li> <li>Sistema para la generación y provisión de agua potable de la atmósfera.</li> <li>Sistema piloto para la desalación de agua.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                |
| 26 | GIEA - Grupo de Investigación de Electroquímica Aplicada                                                                                                                                   | <ul style="list-style-type: none"> <li>Supercapacitores</li> <li>Baterías de ion litio sustentables</li> <li>Sensores, adsorbentes y lixiviación ecológica</li> <li>Producción de hidrógeno verde</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        |
| 27 | CER UNI - Centro de Energías Renovables y Uso Racional de la Energía                                                                                                                       | <ul style="list-style-type: none"> <li>Módulo de enseñanza de sistemas fotovoltaicos</li> <li>Celdas solares y dispositivos de medición</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  |
| 28 | UNIENERGIA ABC SAC. - Empresa de Recursos Energéticos                                                                                                                                      | <ul style="list-style-type: none"> <li>UDAD-PU v1.0 (Upstream data acquisition device for pumping units in depleted fields) Dispositivo de adquisición de datos para campos agotados o depletados bajo tecnología LoraWan. (Datos discretos)</li> <li>UDAD-PU v2.0 Dispositivo de adquisición de datos para campos agotados o depletados bajo tecnología LTE. (Datos continuos)</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          |
| 29 | GIH2V - Grupo de Investigación de Hidrógeno Verde                                                                                                                                          | <ul style="list-style-type: none"> <li>Prototipo Automatizado de Generación de Hidrógeno Verde</li> <li>Vehículo que funciona con electricidad generada a partir del Hidrógeno Verde.</li> <li>Soplete con Hidrógeno Verde para fundir metales</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           |
| 30 | CISMID - Centro Peruano-Japonés de Investigaciones Sísmicas y Mitigación de Desastres                                                                                                      | <ul style="list-style-type: none"> <li>VIRVI: Herramienta digital para la evaluación de la vulnerabilidad y el reforzamiento estructural en viviendas de albañilería.</li> <li>REMOED: Red de acelerómetros para el monitoreo sísmico y la salud estructural de edificaciones.</li> <li>Tsunamis 3D: Simulador de evacuación por tsunami con modelos 3D generados con drones.</li> <li>Mapa de aceleraciones máximas con base en deconvolución de registros sísmicos y encuestas de percepción ciudadana.</li> <li>SEIDAS: Sistema Experto Integrado para la Evaluación de Daños por Sismo y Tsunami.</li> <li>Mapa de amplificación sísmica de Lima Metropolitana con base en correlación de datos multidisciplinarios.</li> </ul> |
| 31 | INICTEL - Instituto Nacional de Investigación y Capacitación de Telecomunicaciones                                                                                                         | Equipos de investigación.                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           |
| 32 | CITDI - Centro de Investigación en Transformación Digital en Ingeniería                                                                                                                    | <ul style="list-style-type: none"> <li>KALLPA: Medidor de energía para SPT/DPT con adquisición y análisis en tiempo real.</li> <li>KUYUY: Acelerógrafo MEMS de precisión con transmisión y visualización en tiempo real.</li> <li>TUKUY: Mesa vibratoria didáctica para simulación sísmica a pequeña escala.</li> <li>MICHIBOT: Robot educativo para fundamentos de acelerometría y dinámica.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            |
| 33 | • IIFIIS – Instituto de Investigación de la FIIS<br>• LABIAR - Laboratorio de Inteligencia Artificial y Robótica de la FIIS                                                                | <ul style="list-style-type: none"> <li>Perro Robot "UnitreeGo1"</li> <li>Drone DJI Air 2S</li> <li>Robot Humanoide Furhat</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                |

|    |                                                                                        |                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             |
|----|----------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 34 | GIOPE - Grupo de Investigación en Optimización y Planificación Energética              | <ul style="list-style-type: none"> <li>Nuevo sistema de aerogeneración modular de baja potencia tipo Celda Eólica.</li> <li>Sistema de engranajes magnéticos para transmisión eficiente de potencia en microaerogeneradores.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |
| 35 | CORRMAT - Corrosión y Materiales                                                       | <ul style="list-style-type: none"> <li>Baterías Ion Li, Inhibidores de corrosión</li> <li>Baterías tipo botón, Sistema de recirculación</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          |
| 36 | EQTSU Lab (Earthquake and Tsunami Damage Simulation and Protection Systems-Laboratory) | <ul style="list-style-type: none"> <li>Aislador Sísmico de Bajo Costo (ABC)</li> <li>Disipador Sísmico por Fluencia de Acero (U-DAMPER)</li> <li>Amortiguador de Fluido Viscoso</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  |
| 37 | GIINO - Grupo de Investigación de Ingeniería Naval y Oceánica                          | <ul style="list-style-type: none"> <li>Diseño conceptual de un centro de laboratorios de ingeniería naval, transporte marítimo e ingeniería portuaria.</li> <li>Diseño de un laboratorio de aguas circulantes (LAC) para el desarrollo de la pesca y acuicultura.</li> <li>Laboratorio de Sensores y Drones Navales (Vehículos Autónomos)</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                        |
|    | APEIN - Asociación Peruana de Estudiantes de Ingeniería Naval.                         | DunaThrust V01 (Dron de remolque diseñado para competición)                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                 |
| 38 | GIA-FIQT-UNI-Grupo de investigación en alimentos                                       | <ul style="list-style-type: none"> <li>Desarrollo de una barra de chocolate oscuro saborizado y enriquecido con fibra dietética proveniente de hojas de cacao (Theobroma cacao L.) [Prototipo: Chocolate con adición de fibra].</li> <li>Desarrollo de un cupcake enriquecido con hierro proveniente del Cushuro (Nostoc sphaericum) [Prototipo: Cupcake con cushuro].</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                           |
| 39 | DI ABITARE-Lab - Digital Architecture & Habitat Laboratory                             | Prototipo de refugio temporal de emergencia diseñado y fabricado digitalmente, aplicado a contextos de desastre en Pisco - Perú                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             |
| 40 | DITT - Dirección de Innovación y Transferencia Tecnológica                             | Startups                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    |
| 41 | E-TEX<br>TEXTILES ELECTRÓNICOS<br>Semillero de Investigación Textil                    | <ul style="list-style-type: none"> <li>E-TEXTILES: El proyecto evalúa la autogeneración y conducción electrónica en tejidos de punto mediante la incorporación directa de filamentos electroconductores durante el proceso de tejido. Resultados iniciales muestran conducción estable y potencial para aplicaciones en textiles inteligentes y wearables.</li> <li>Textiles Técnicos: Los textiles electrónicos ofrecen aplicaciones escalables en prendas inteligentes, capellanas de calzado, fajas de compresión y artículos térmicos, integrando funciones de interacción y monitoreo sin perder comodidad.</li> </ul> |
| 42 | UNIQUBIT - Asociación Científica de Computación Cuántica                               | <ul style="list-style-type: none"> <li>Computación Cuántica (IBM Quantum Composer).</li> <li>Algoritmo de Deutsch. Algoritmo de Deutsch-Jozsa.</li> <li>Algoritmo de Simon. Algoritmo de Bernstein-Vazirani.</li> <li>Algoritmo de Grover. Algoritmo de Shor.</li> <li>Quantum Random Number Generator (QRNG).</li> <li>Quantum Teleportation. QUBO &amp; Quantum Annealing.</li> <li>Quantum Machine Learning (QML).</li> <li>Quantum Neural Network (QNN)</li> </ul>                                                                                                                                                      |
| 43 | ECO MOTORS                                                                             | <ul style="list-style-type: none"> <li>Prototipo de vehículo eléctrico pilotado con baterías de litio, chasis y carrocería de fibra de carbono.</li> <li>Banco de pruebas para motor eléctrico para determinar eficiencia en el consumo.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         |
| 44 | RA-UNI - Robots autónomos                                                              | Manipulador robótico de bajo costo de 5 grados de libertad                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                  |
| 45 | APU Space                                                                              | Sumaq Rocket                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                |
| 46 | ASME UNI - American Society of Mechanical Engineers                                    | <ul style="list-style-type: none"> <li>Print Shelves 3D.</li> <li>Generador electromecánico en caso de emergencias.</li> <li>Maquetas de vibraciones mecánicas y proyectos varios.</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                               |
| 47 | GMIDEI - Grupo Multidisciplinario de Investigación, Desarrollo e Innovación            | <ul style="list-style-type: none"> <li>Smart Painter</li> <li>Sistema de Adquisición en Tiempo Real y Monitoreo IoT para Hidrógeno Verde SAM-H<sub>2</sub></li> <li>CNCtech, Torotisebot, Impresora3D</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            |
|    | CENHIS - Centro de Historia UNI                                                        | <ul style="list-style-type: none"> <li>Libros y publicaciones de investigaciones del CENTRO DE HISTORIA UNI</li> <li>Video de obras de ingenieros, arquitectos y científicos del Perú</li> <li>Librero informativo del Centro de Historia UNI</li> </ul>                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                    |